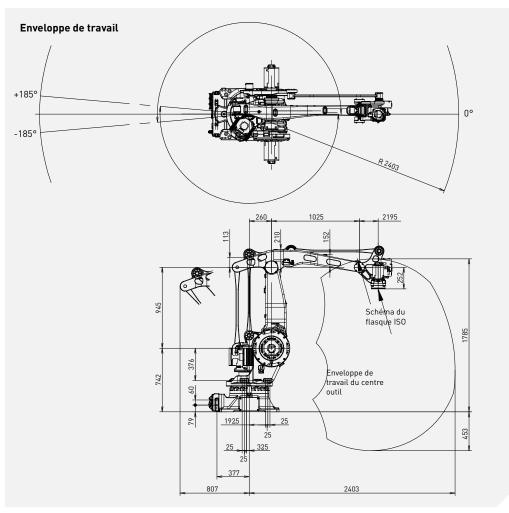
M-410*i*C/110



Charge admissible au poignet: **185 kg**



			Rayon (°)						Vitesse de mouvement(°/s)								
Axes	Répéatabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	73	J4	J5	J6	J4 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)
4	± 0.05	1030	370	125	140	720	-	-	145	130	140	420	-	-	53	-	-



Ä Robot	M-410iC/110
Empreinte au sol [mm]	761 x 610
Fixation au sol	•
Fixation à l'envers	-
Fixation au mur ou en angle	-
Contrôleur	R30 <i>i</i> B Plus
Armoire Open Air	-
Armoire Mate	-
Armoire Taille A	•
Armoire Taille B	0
iPendant Touch	•
Raccordements électriques	
Tension 50/60Hz triphasée [V]	380-575
Tension 50/60Hz monophasée [V]	-
Consommation d'énergie moyenne [kW]	3
Services intégrés	
Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE]	8/8
Alimentation d'air intégrée	2
Environnement	
Niveau sonore [dB]	75.3
Température ambiante [° C]	0-45
Protection	
Indice de protection / en option	IP54
Poignet et bras J3 standard / en option	IP54
	550
	30