

M-10iD/10L (Poignet creux)



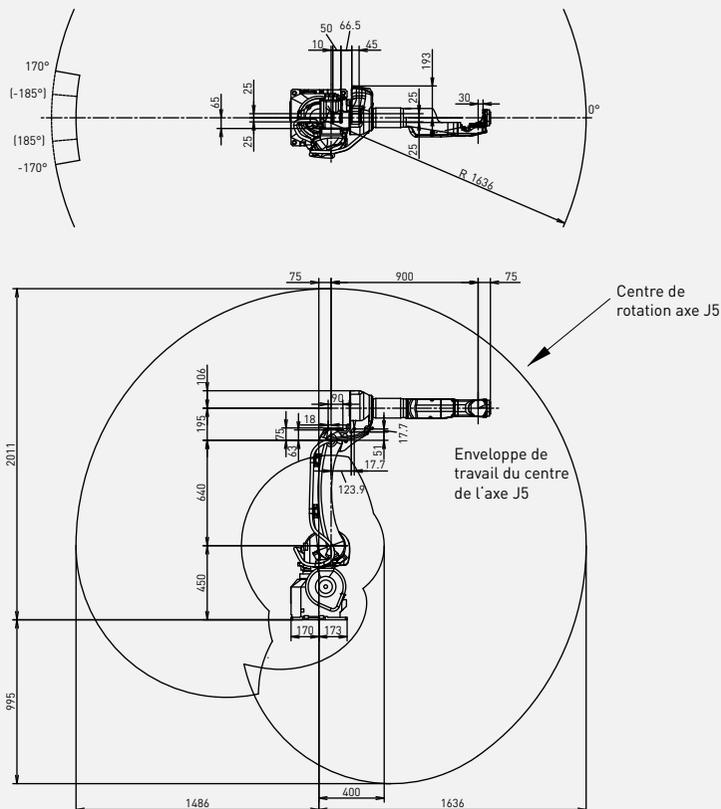
Charge admissible
au poignet: **10 kg**



Rayon:
1636 mm

Axes	Répétabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	Rayon (°)						Vitesse de mouvement(°/s)						J4 Moment/ Inertie (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Inertie (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Inertie (Nm/kgm ²)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6			
6	± 0.03*	150	340 (370)	235	455	380	360	900	260	240	260	430	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17

Enveloppe de travail



Robot

Empreinte au sol [mm]	M-10iD/10L 343 x 343
Fixation au sol	•
Fixation à l'envers	•
Fixation au mur ou en angle	•



Contrôleur

Armoire Open Air	R-30iB Plus -
Armoire Mate	o
Armoire Taille A	•
Armoire Taille B	o
iPendant Touch	•

Raccordements électriques

Tension 50/60Hz triphasée [V]	380-575
Tension 50/60Hz monophasée [V]	-
Consommation d'énergie moyenne [kW]	1

Services intégrés

Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE]	8/8
Alimentation d'air intégrée	1

Environnement

Niveau sonore [dB]	< 70
Température ambiante [° C]	0-45

Protection

Indice de protection / en option	IP54 /IP55
Poignet et bras J3 standard / en option	IP67

• Standard o Sur demande - Non disponible () avec option matériel ou logiciel